

r.m.s = 1.405 mm
max = 3.815 mm
@ SPQD1
min. = -4.05 mm
@ SPQC2
- 177 mm
@ SP424
(- 182 ± 407 mm)

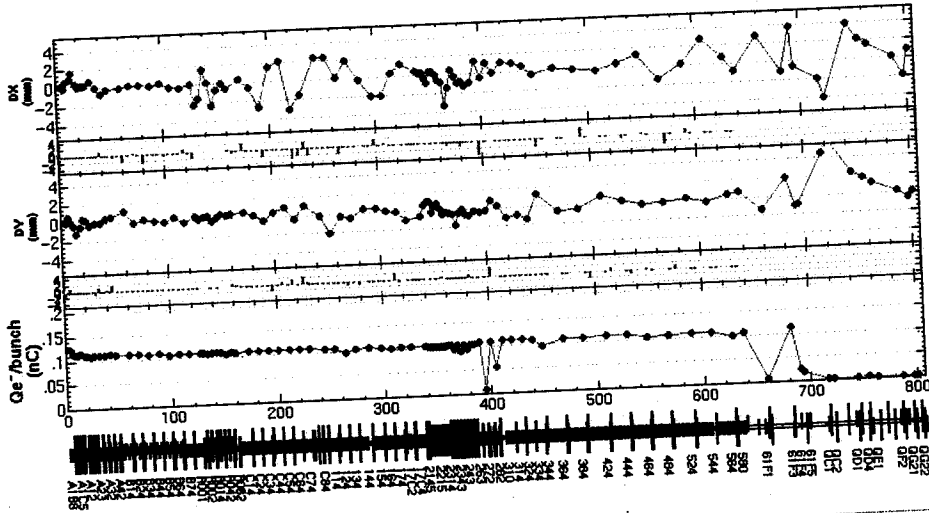
r.m.s = 1.064 mm
max = 6.083 mm
@ SPQC2
min. = -2.11 mm
@ SP114
- 53 mm
@ SPQG21
(- 53 ± 1.05387E-4 mm)

.002 nC
@ SPQG21
(.002 ± 2.07916E-4)

100

2.5 GeV

SX-55-1 0 → 1 A
Energy 2.5 GeV



mode < e+ > e- range DX < Auto > Fix (5) < > DY < Auto > Fix (5) < > Q < Auto > Fix (2) < > e-/s+ 4 < > Replot



SC_57.2部之縦長。PFina matching a tuf?

BTデータ data 4580.all に SAVE

19:58

Study 終了

PF焼き出し運転に戻す。

2008/1/22 (火) 昼

三浦 小川

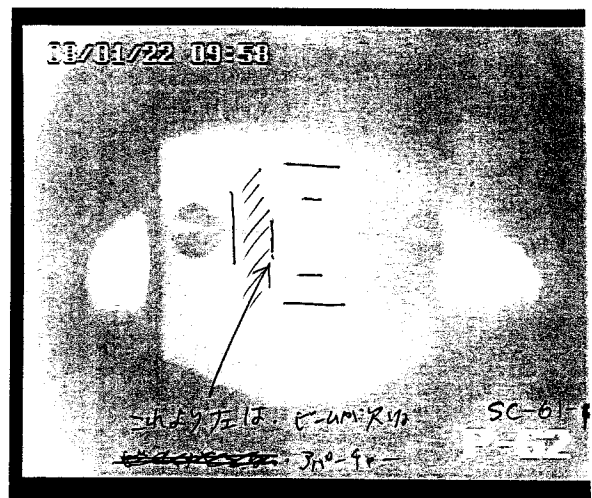
9:50

1101スレットを戻す。1101スレット下流に。 (小川、飯田)
ビームが歯抜けになっているように見える。

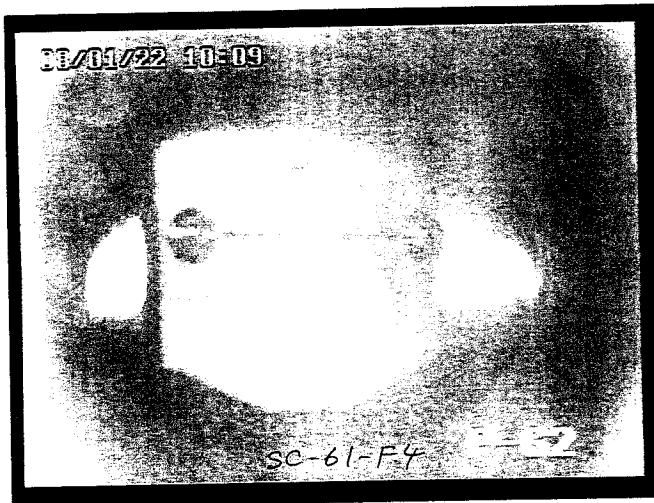


軌道が P110-4P-の端に寄っていて、
エネルギーシフトのためにビームが欠けた。
(エネルギー-feedback off)

エネルギーをゆかして。
ビームを中央にもどす。
欠けた部分を。
(歯抜け直し)。



10:09



F1, F2 278. ビームが
左上端にあるので
軌道調整を行う。

BT 終了。
data 4580.all を出力した時。

10:20

- ① 110Vスベルト前のステップを調整 -
110Vスベルト入射角を $\sim 0^\circ$ に調整 -



- ② 110Vスベルトの位置を調整。SC-61-F2の中央にビームがくさぶさした。LT₂。

110Vスベルト 2.8kV \rightarrow 2.992kV \wedge



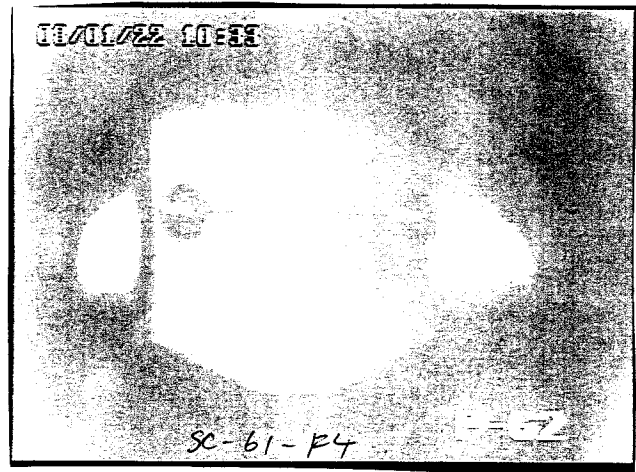
- ③ SC F4のビームが中央にくさぶさした。ビーム位置を調整。

④ BY-61-F0 \sim vertical調整 (SC-61-F2)

⑤ " F1 \sim " (SC-61-F4)

SC-61-F2: Dispersion 無し。

F1 \sim F4まで中心を通るようにした。



10:35

7-9 個の e⁻

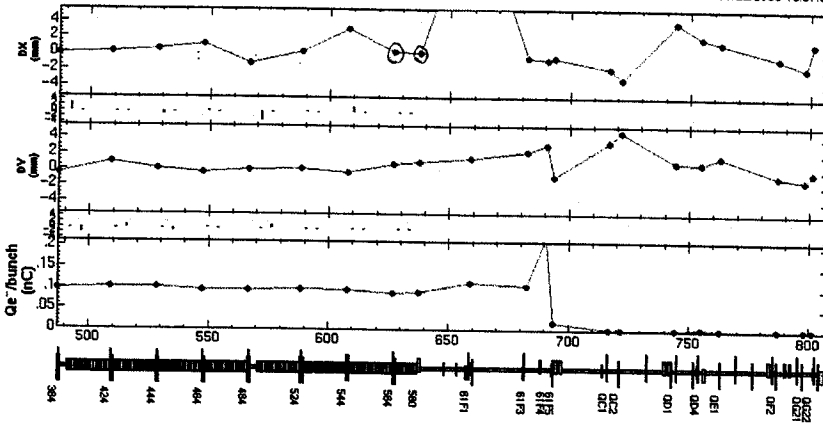
data 4858, all

Edit Measurement Correction Steering Orbit Window

01/22/2008 10:37:08 Help

measuring at intervals of 1 sec

measured 01/22/2008 10:37:07



r.m.s = 2.393 mm
 max = 13.33 mm
 @ SP61F1
 min. = -4.148 mm
 @ SP242
 2E unit
 @ SP564
 (-377: 106 nC)

r.m.s = 1 mm
 max = 4.772 mm
 @ SPQC2
 min. = -2.11 mm
 @ SP274
 -1.255 mm
 @ SPQC1
 (-1.255: 4.94216E-1)

106 nC
 @ SP61F3
 (106: 0.04 nC)
 98.9%

8GOT 12 变更

轨道修正 ELT 5-8 (110kV 以上 前) 2 E-G Loss

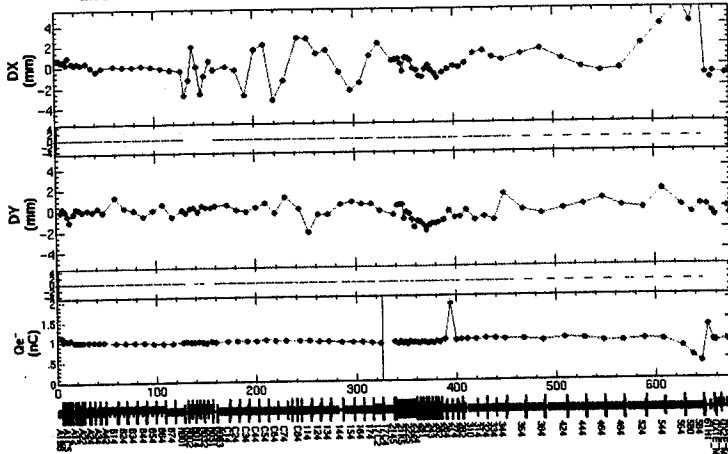
Edit Measurement Correction Steering Orbit Window

01/22/2008 14:06:59 Help

measuring at intervals of 0.5 sec

measured 01/22/2008 14:06:58

Electron Linac/BT Orbit



r.m.s = 1.822 mm
 max = 7.635 mm
 @ SP584
 min. = -4.881 mm
 @ SPQAF9E_S

r.m.s = 1.114 mm
 max = 4.334 mm
 @ SPQBF3E_S
 min. = -3.893 mm
 @ SPQDCE_M

1.911 nC
 @ SPQC4
 (-1.976: 0.25 nC)
 1.974

Multi Energy Study (菊池, 小川, 大西, 飯田)

14:05

2006. 7. 2~3 の Multi Energy Study 回想録 (大西)

- 2.5 GeV beam へ bump を 22 閉じると 53 1273
- 8.0 GeV beam へ 17. 普通は bump は閉じると F 流に軌道が出る。
- 2.5 GeV beam の bump height を変えたと。
 → 2.5 GeV 17. 下流に軌道が出る。影響がない
 → 8.0 GeV 17. 軌道が出る。制御できると 53 1273

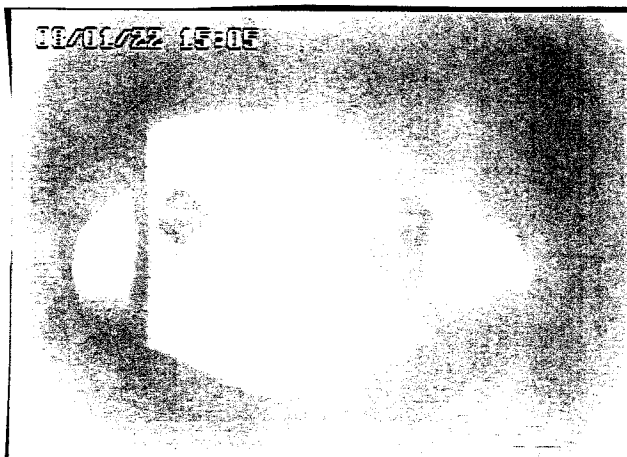
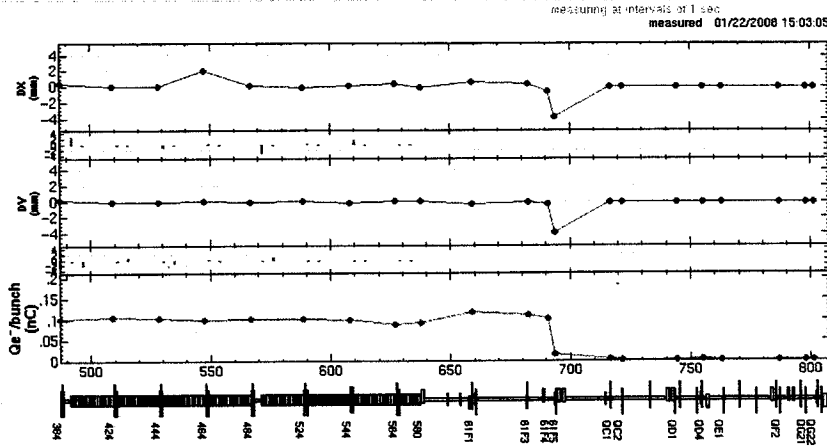
SP464 に bump を 22 閉じると

P.146 の PF beam へ 564, 580 で 3.5 まで通すと 17 へ。この条件をくすまないと 53 1273

	[A] ↓ SX45	(SP464) SX471	[A] BX484	て bump を 22 閉じ候補
元値	0		0.2	
+2(mm)	+1.800		0.392	

Edit Measurement Correction Steering Orbit Window

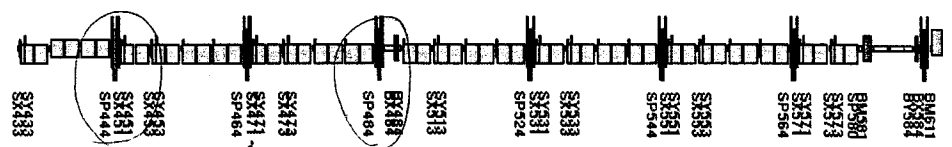
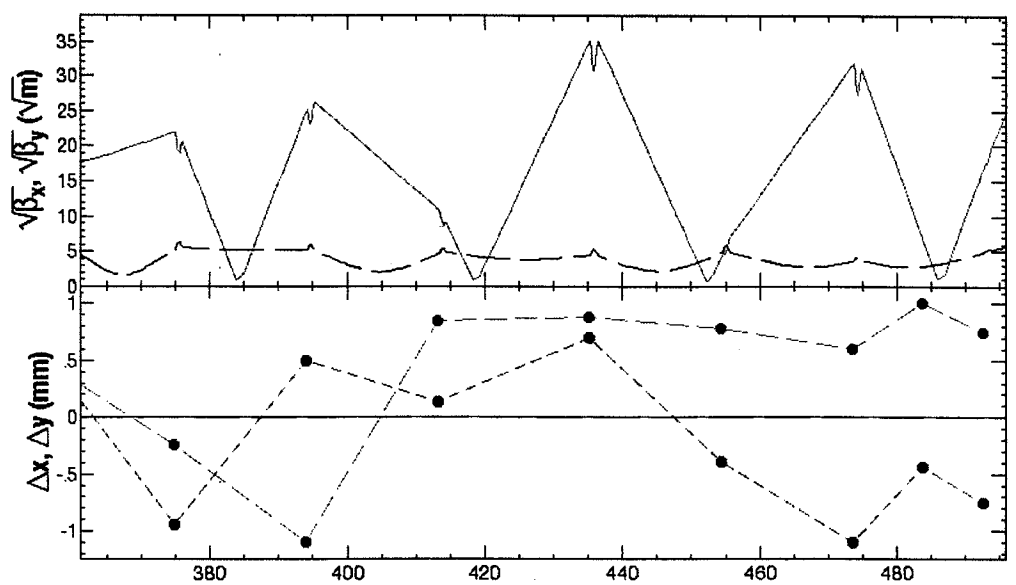
01/22/2006 15:03:05



P.146 の軌道. E. Spread を再現せよ.

→ E. Spread 調整

→ 軌道は 564, 580 で 2 共 $\Delta X = -2\text{mm}$ になっていたら、これはそのままでおく。

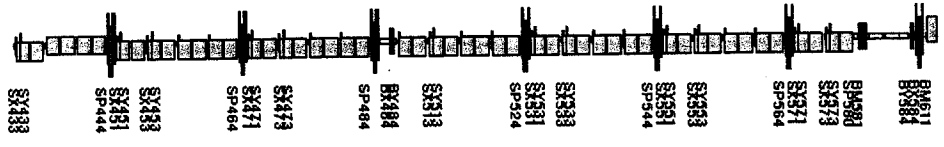
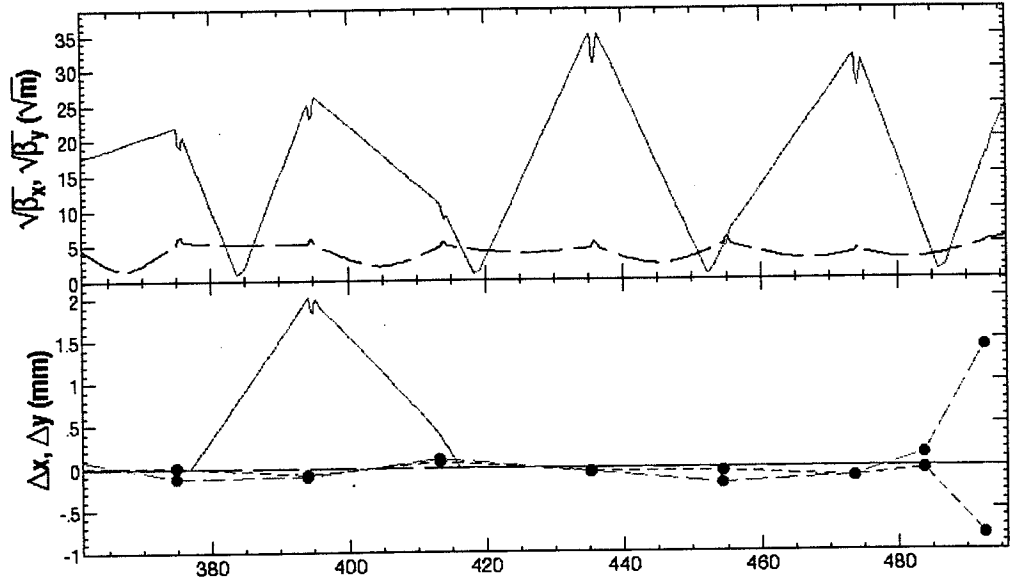


Read Optics	s1(m)	360	Mode	e-	Read steering	BX174 (mrad)	.000	I(A)	.002	ΔI(A)	0.000	↕
Pol Q(2345)	s2(m)	500	Horizontal		Save steering	BX17C5 (mrad)	.000	I(A)	-708	ΔI(A)	0.000	↕
Pol Q(DF)17C4	Set ref		Bump (mm)	0	Calc Af	BM21K2 (mrad)	.000	I(A)	.000	ΔI(A)	0.000	↕
	Clear ref		Vertical		Set steering							
	Plot orbit		Bump (mm)	0								

Local Bump at Target on localhost:11.0 = 2 Bump 2 2 2 3

File Edit Window

01/22/2008 15:02:15



Read Optics	s1(m)	360	Mode	e-	Read steering	BX174 (mrad)	-1.12	I(A)	.002	ΔI(A)	1.935
Pol Q(2345)	s2(m)	500	Horizontal		Save steering	BX17C5 (mrad)	-0.59	I(A)	-855	ΔI(A)	-0.529
Pol Q(DF)17C4	Set ref		Bump (mm)	2	Calc Af	BM21K2 (mrad)	-1.32	I(A)	.000	ΔI(A)	0.469
	Clear ref		Vertical		Set steering						
	Plot orbit		Bump (mm)	0							

← 大西パネル
data を 取る
こゝで
Bump Height を
変える

15:10

KEKB

8 bet に 70% 換え.

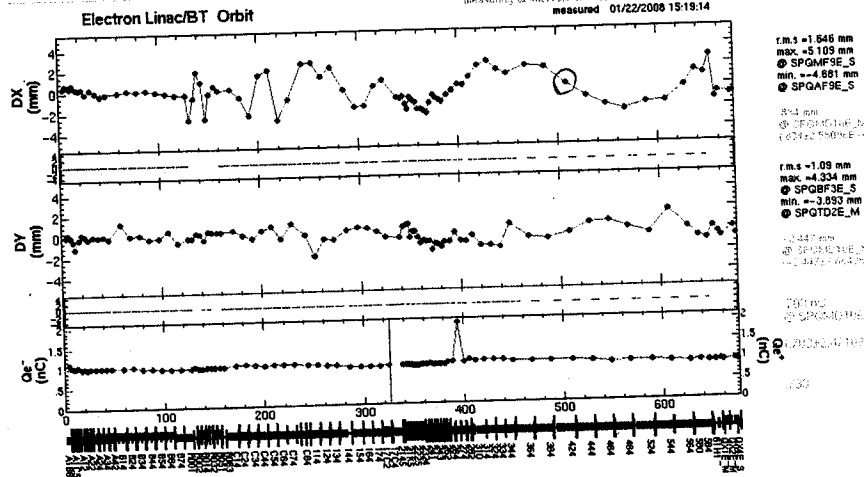
(Bump Height +2mm の手)

軌道が. 悪い方向に.

→ -2mm の Bump して. \swarrow SP4641570^s $\frac{S \times 451}{-1.8}$ $\frac{B \times 484}{+0.008}$

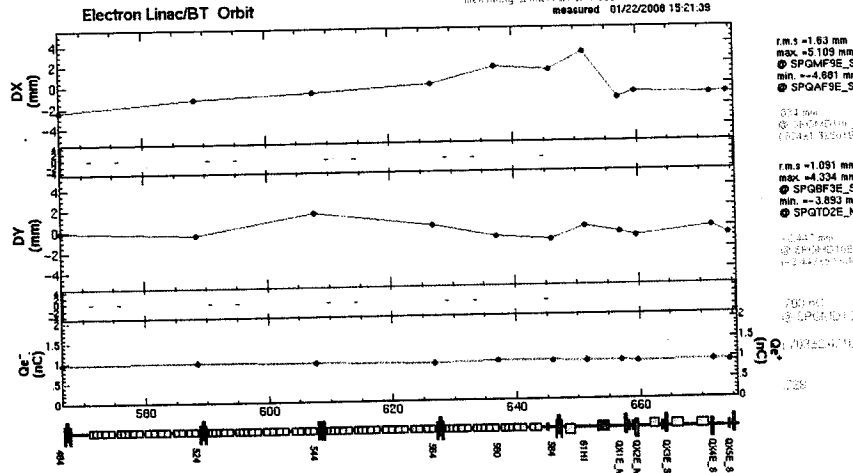
Energy Spread 調整

Measurement Correction Steering Orbit Window measuring at intervals of 1 sec. measured 01/22/2008 15:19:14



拡大

Measurement Correction Steering Orbit Window measuring at intervals of 1 sec. measured 01/22/2008 15:21:39



→ 580 付近の Beam Loss 1.78 < 7.3 → 2.

⇒ 424 7. kick 可 3 3 7 Bump して 7. 2. 3.
(424 から発生した 2 の 3 軌道 7. 7. 2. 3.)

既に Bump
頂点から
7. 2. 3.

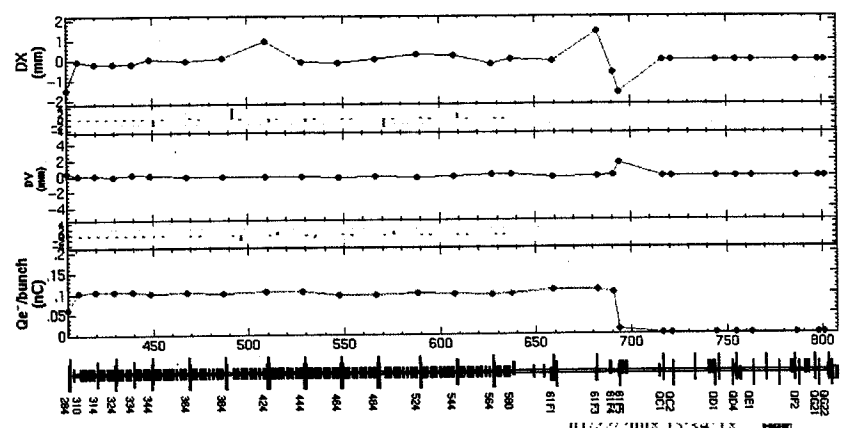
PF 5
2 # QeV (=CD) 撮元

424 = Bump.

[A]	(SP424)[A]	[A]
Bx 384	(SX431)	SX451
\emptyset	2.502	-1.801
(+0.179)	(+1.098)	(+0.801)
0.179	3.6	-1.0

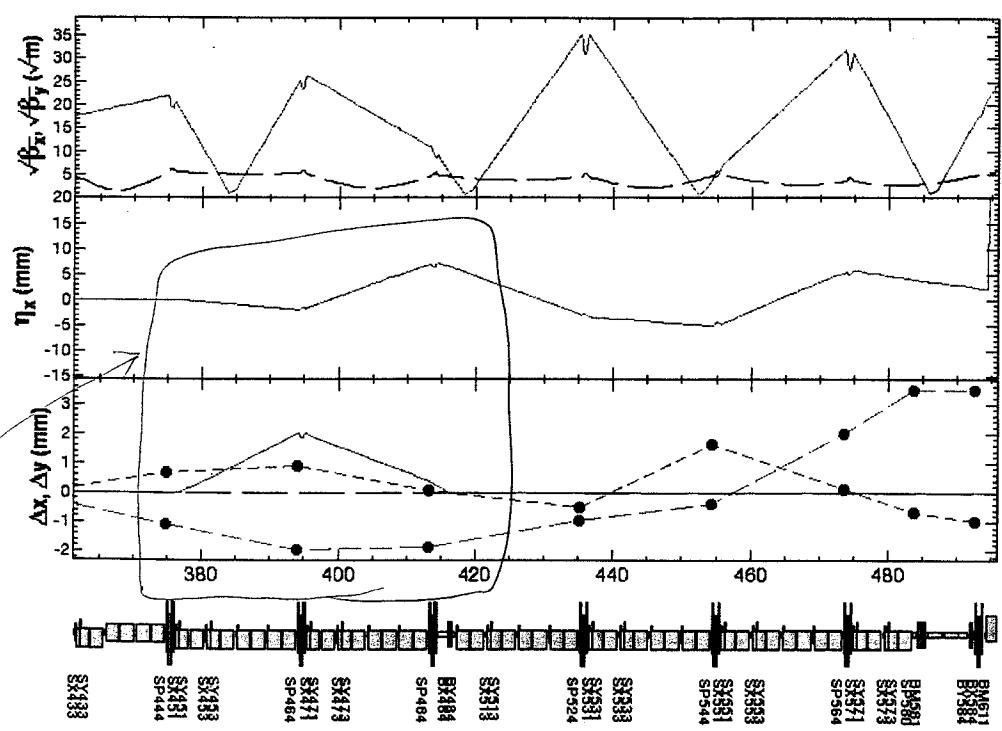
元値.
+1mm Bump

Edit Measurement Correction Steering Orbit Window measured 01/22/2008 15:52:16 Help



r.m.s = 2.564 mm
max = 19.439 mm
@ SP61F1
min = -4.764 mm
@ SP242
375 mm
@ SP434
(373x 570mm)
r.m.s = 803 mm
max = 3.116 mm
@ SP61F4
min = -3.123 mm
@ SP61F5
0 mm
@ SP0422
(499mm)
.1 nC
@ SP580
(0.97x 0.67 nC)
95324

Edit Window



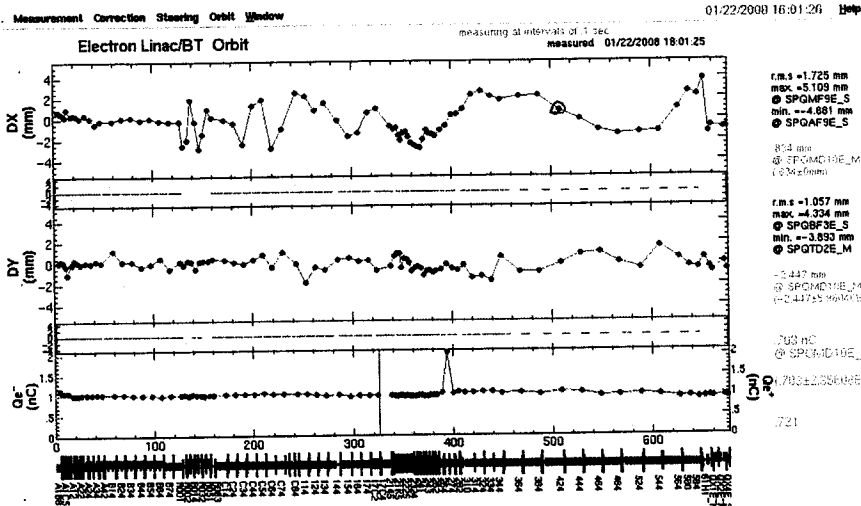
Read steering	BX174 (mrad)	-0.112	I(A)	-1.801	ΔI(A)	1.935
Save steering	BX17C5 (mrad)	-0.059	I(A)	-1.000	ΔI(A)	-0.529
Calc Af	BM21K2 (mrad)	-1.132	I(A)	.009	ΔI(A)	0.469
Set steering						

s1(m) 360 Mode
 s2(m) 500 Horizontal
 Bump (mm) 2
 Calc
 Vertical
 Bump (mm) 0
 Calc

Read Optics
 of Q(2345)
 Q(DF)17CA

151

SP424に1mmのBumpをEに2回打つ、
15:58 KEKB e⁻ 8.0 GeVに切り換え

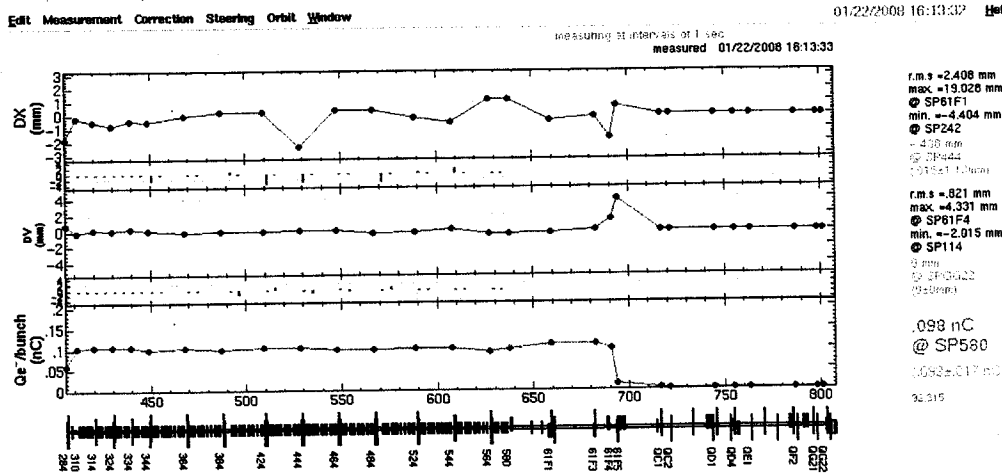


P.149の SP424にBumpを入れた軌道とあまり変わらない
位相が、あまり良くないから打ちかえした。
この代わりに、

→ SP444にBumpを打つことにした。
PF2.5 GeVに、

16:05

[A]	SX431	(SP444) SX451	SX471
元値	2.502	-1.801	-1.0
	(-2.0)	(-2.1)	(-1.9)
-2mm	0.5	-3.9	-2.9



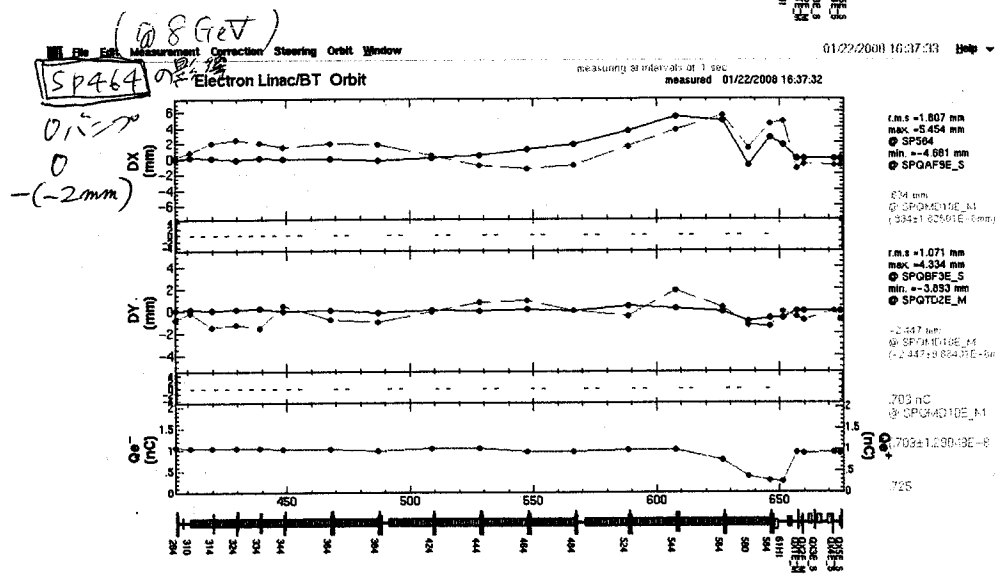
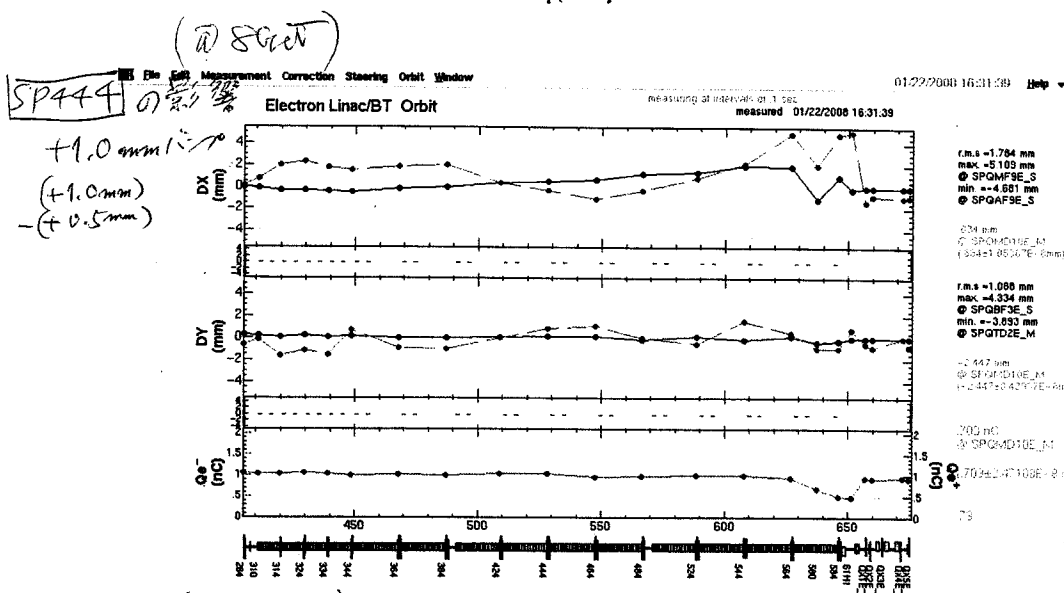
16:15

KEKB 8.0 GeVに、 (-2mm Bumpを入れた)

16:20

+1mm T222+3

	SX 431	SX 451	SX 471
-4mm	4.5	2.85	-1.45
+1mm	3.5 (+1.0)	-0.75 (+1.05)	-0.05 (+0.95)
+0.5mm	3.0	0.225 -1.276	-0.525



SP444 と SP464 について 8GeV Beam については 両方に違っている。
SP444 は 0 の 2。
→ SP464 と (8 → 8.5 の) SP ~~444~~ について 異なるに 524 524
SP444 431