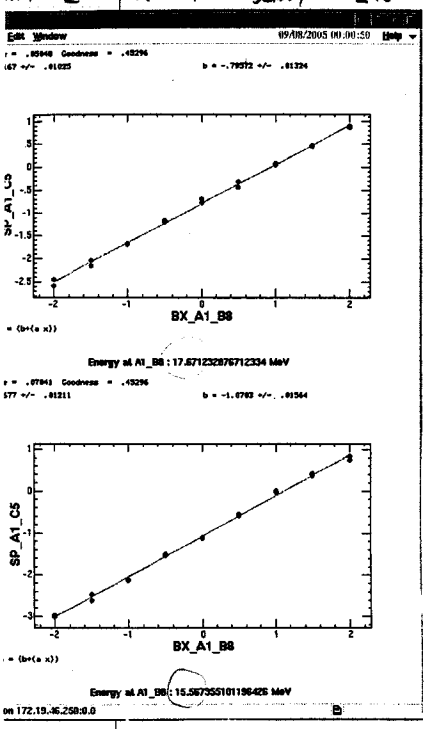
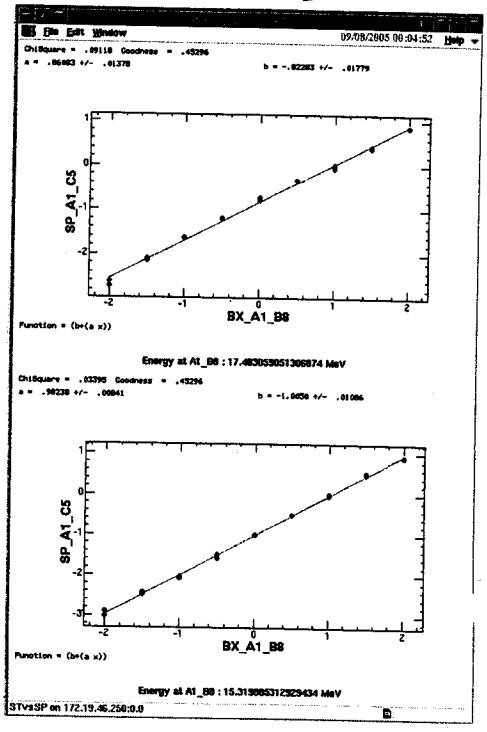
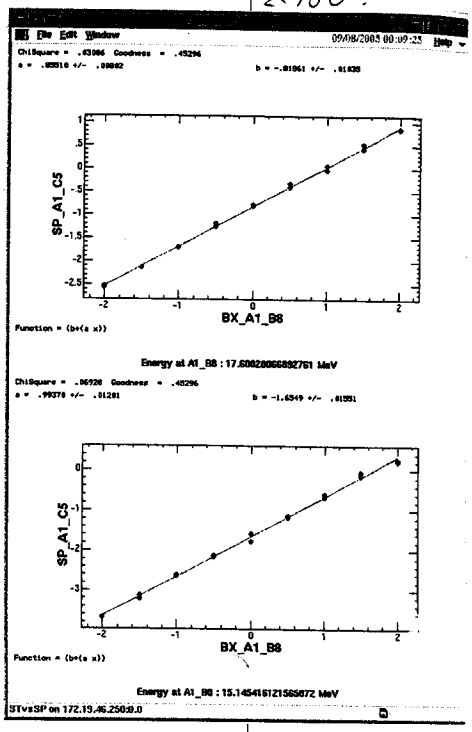
lay 1 : 1.304 Delay 2 2.550



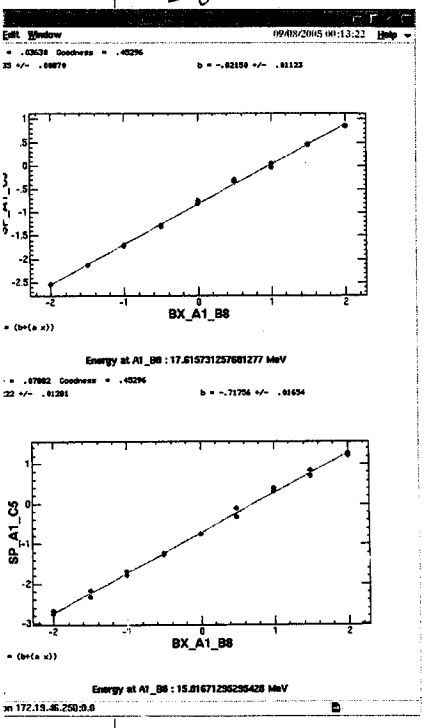
2.650



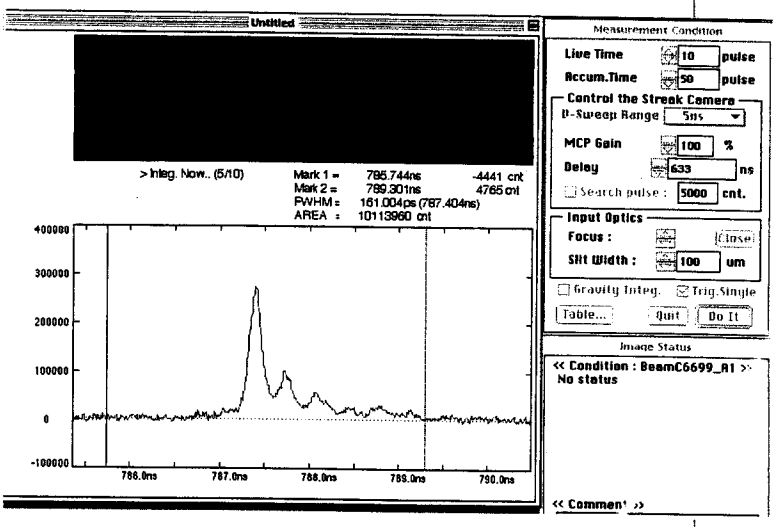
2.750.



2.600



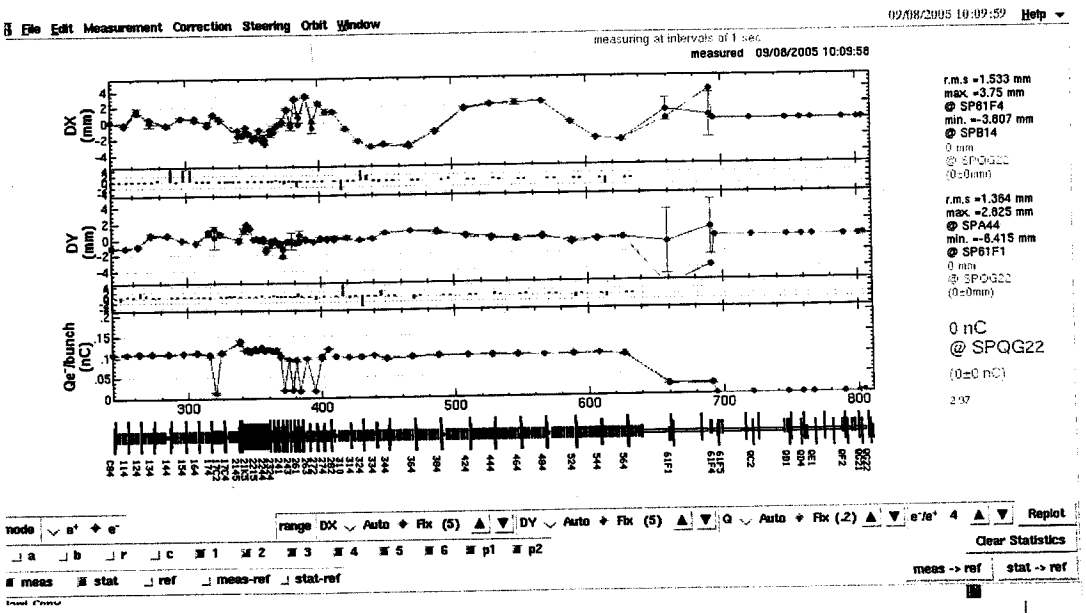
GUN Delay 1 = 1.304 SHB 1 = 362.2
Delay 2 = 2.550 SHB 2 = 58.2.



(05/9/8 (木)) (昼ミ外) 飯田, 佐藤

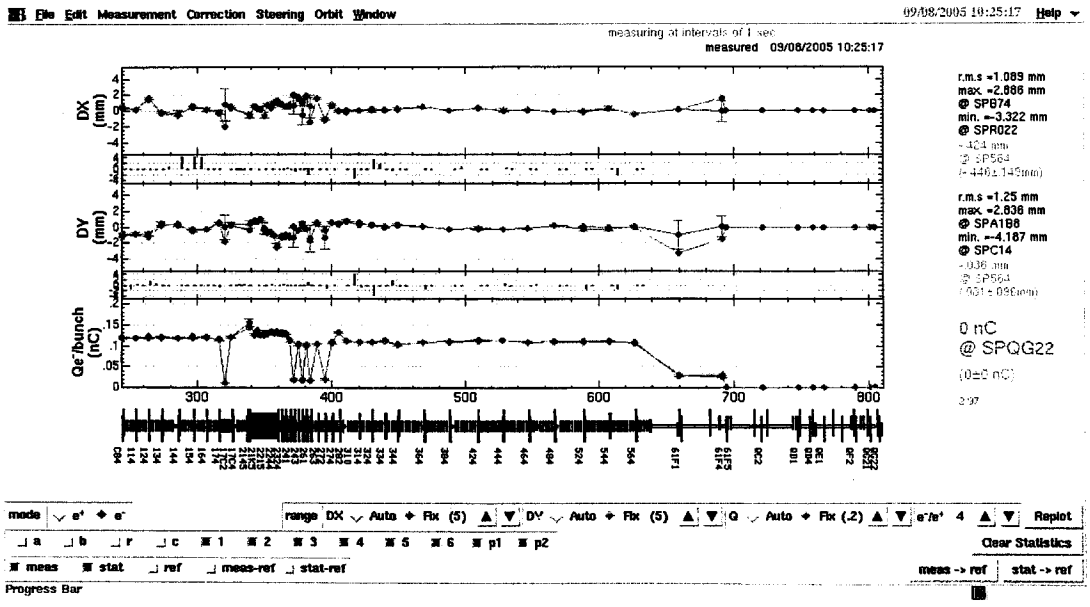
10:09 PF mode beam ON. (1Hz)

(SC_57_2をメカニ. 調整)



・軌道調整.

・終了. Read初期化ソフト check. OK.

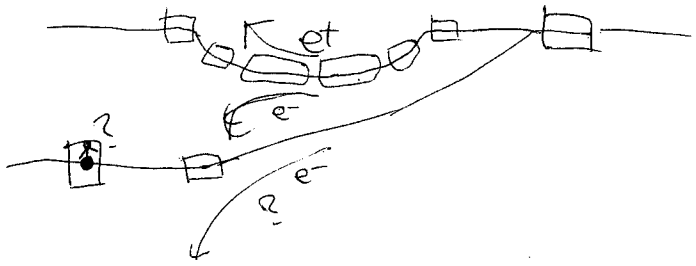


10:40	バイアス電圧 05A5 (176.8V) → 0405 (126.2V)
10:56	新PF-BTへ、Beamを通した。
11:13	mon 6B のレンジ変更出来ない、→ Ras Reset
11:16	SB1~4 φ 96° → 92.5° (energy spread を見て)
11:23	SP2 1692 → 1667 (teksp.tbl)

11:30	KL_CT φ 調整。

05/9/8(木) 準夜シフト　吉田.

ECS ON で. 像が右へ移動 → スクリーンの向きの確認.



○スクリーンの向きの確認.

SC_61_F1 : エミルモで ↑ ⇒ 右へ移動 O.K

SC-61-F2 : BM_61_F1 ↓ ⇒ 左 O.K.

SC-61-F4 = BM_61_F4 ↑ ⇒ 左 O.K.

○ECS で出た軌道を Steering で調整

○BPM 調整.

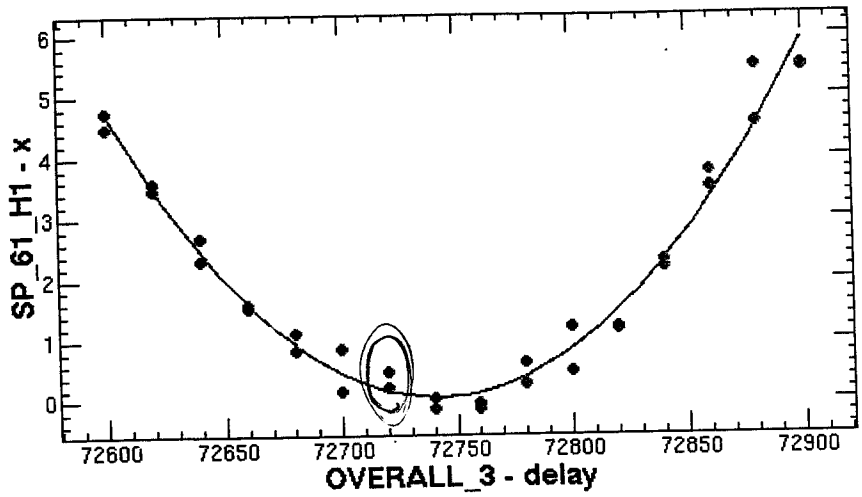
23:00 CAMAC クレートコントローラー 割禅様に交換して ソフトを書変.

23230 | OVERALL | 7272

File Edit Window 09/08/2005 23:44:51 Help

ChiSquare = 2.73380 Goodness = .46507

a = 2.33E-4 +/- 7.18E-6 b = 72741.4 +/- 1.29283 c = .05127 +/- .08145



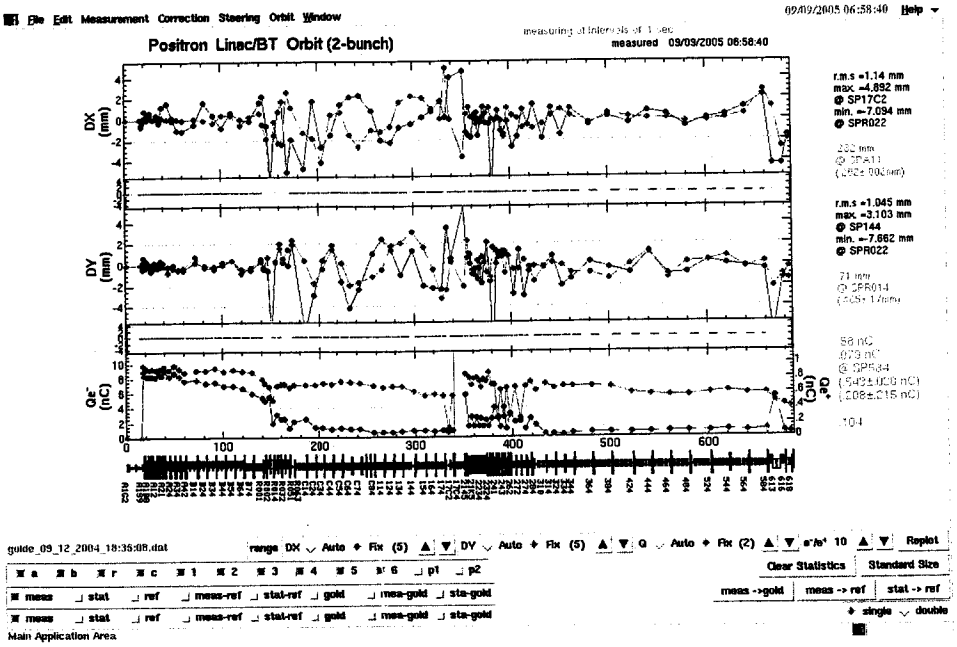
Function = (c+(a ((x+(-b))^2)))

Main Application Area

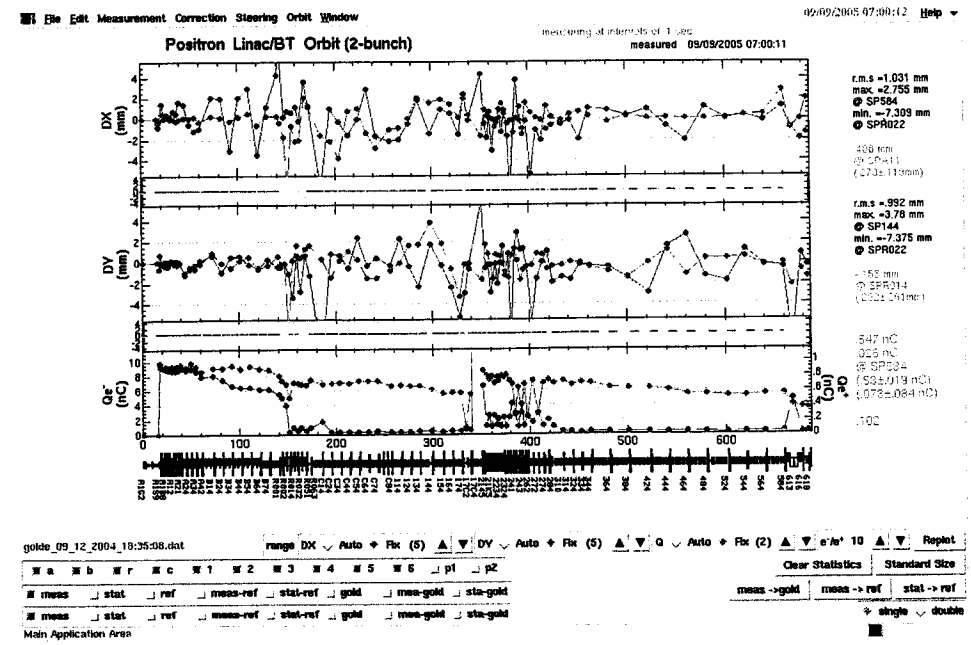
169

05/9/9(金)　早朝シフト

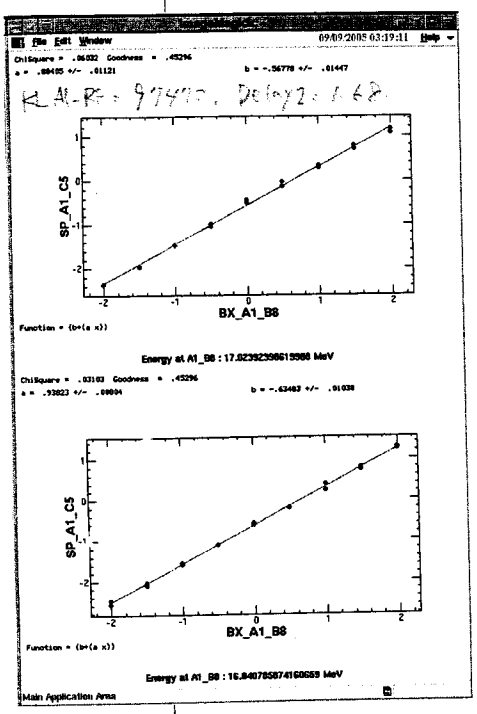
矢野さん KL_AL_RF の値を Remote で調整できる様に変更。
変更前と RF, HV のタイミングがだいたい同じになる様に KL_AL_RF を調整。
KL_AL_RF 9346 nS → 9746 nS

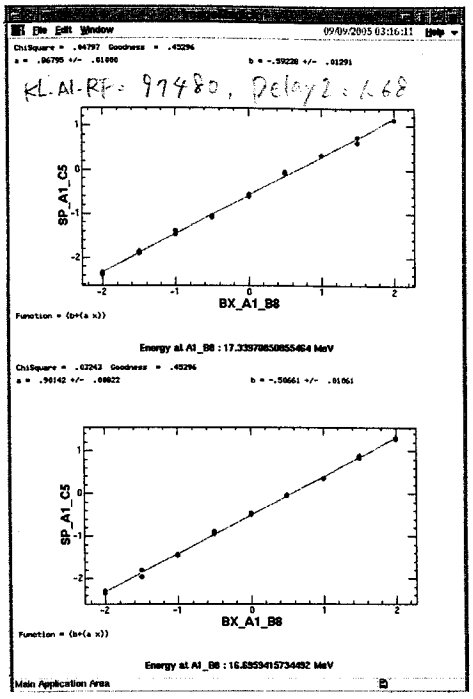


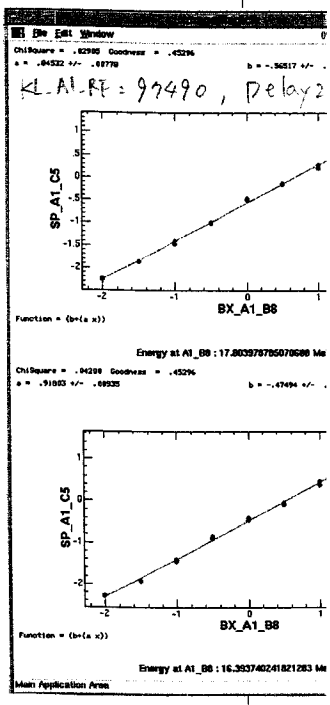
GV_AL_delay2　1.2 nS → 1.68 nS

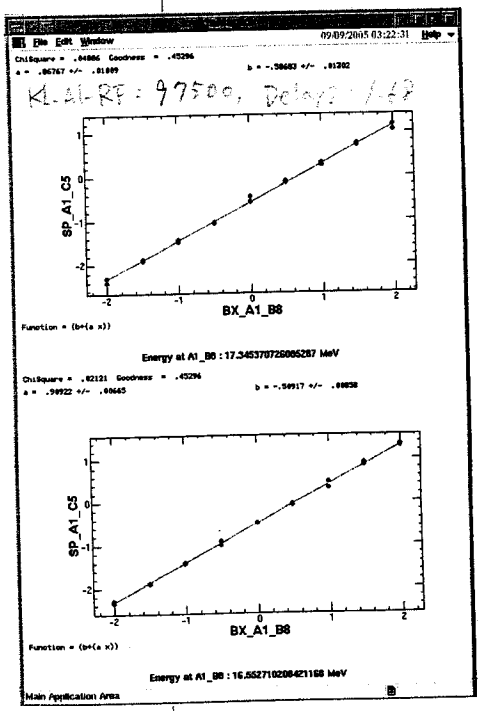


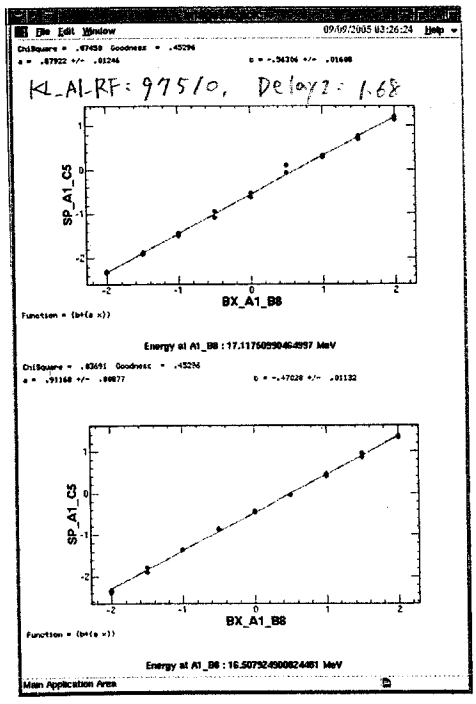
KL_A1-RF 97460 ns → 97490 ns (Steering VS. SP の結果より)



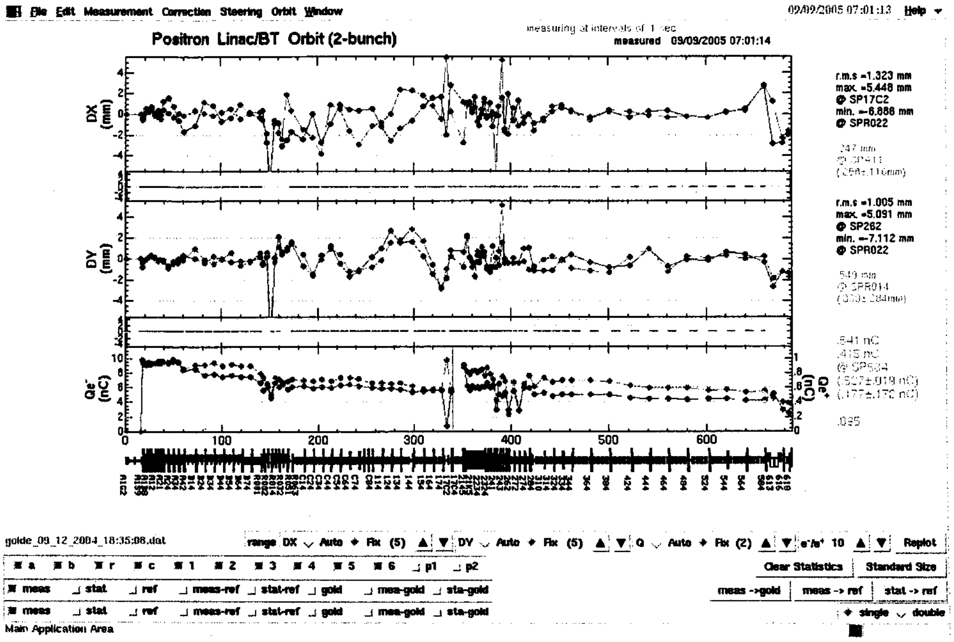




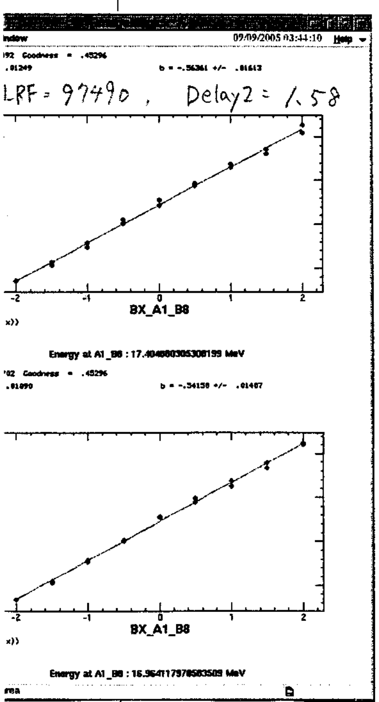


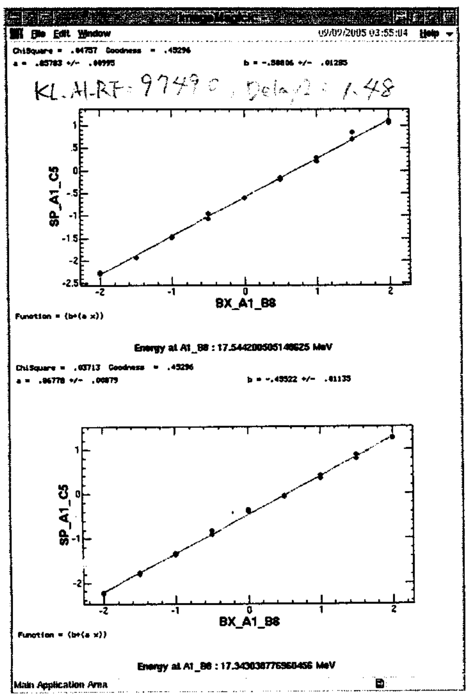


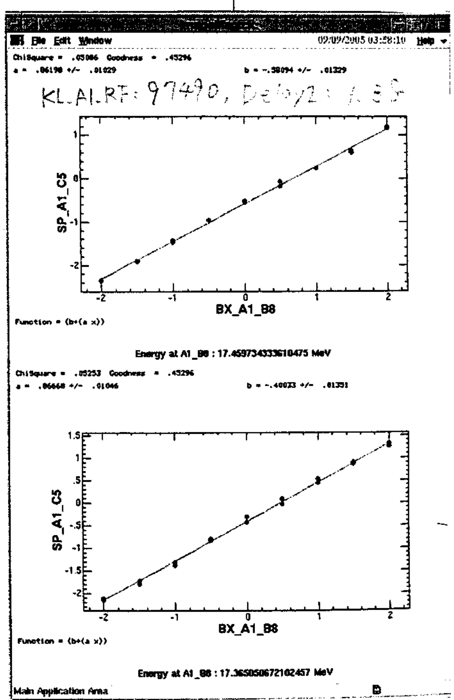
KL_A1_RF 調整後の Orbit



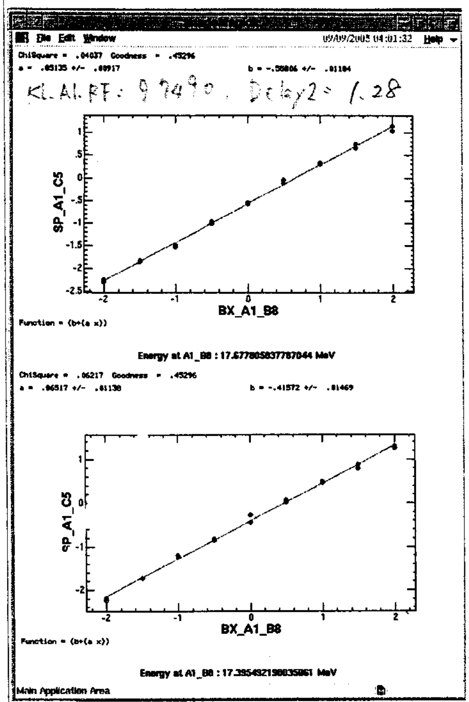
Steering VS SP を用いて 1st, 2nd の Energy が同じになるように
GU_A1_Delay2 を調整



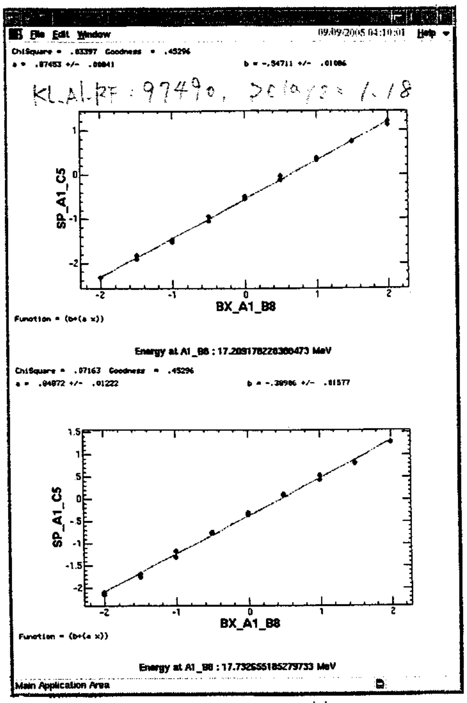




2ndのチャージ減少



2ndのチャージ減少

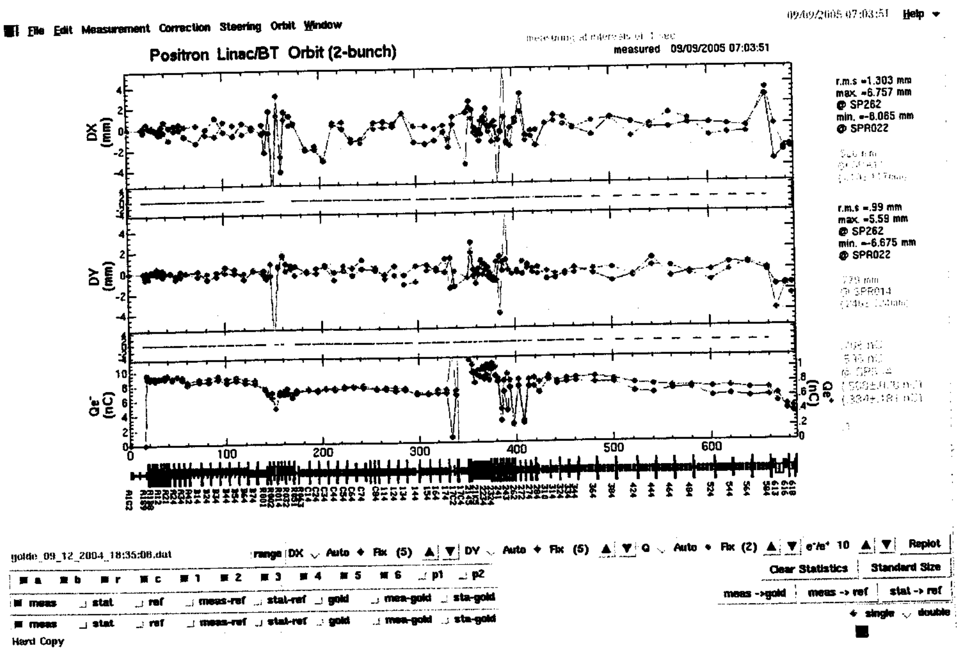


2ndのチャージ減少

GU_A1_Delay2 1.68 ns → 1.48 ns

A～1セクター STC調整。
SB_A φ 90.2° → 97.2° (SC_R0_31を見て調整)
SB_B φ 93.2° → 97.1°

調整後の Orbit.

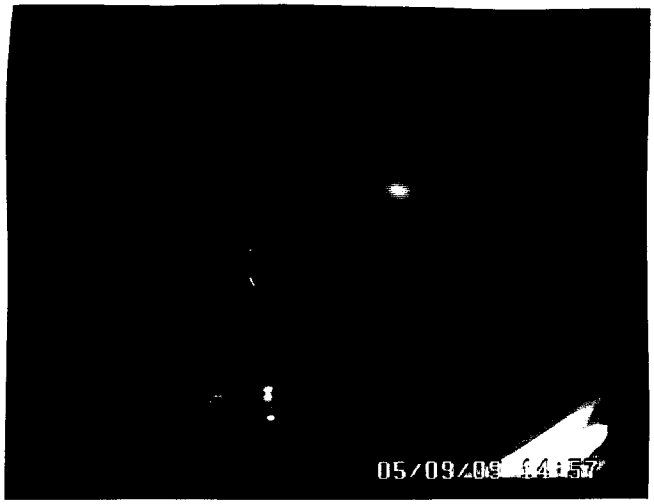


~~14:15~~ 大西氏にて、5セクターの 90°タイルに設定

05.09.09(金) 14:18. BT data 3976_all に Save.

14:30 14:20 Wire Scanner 測定（5セクター）

[測定前のスリットデータ]



SC_57-2

SC_61_F2

SC_61_F4